

苏存玲

15029827443
2574818699@qq.com
陕西省西安市

基本资料

姓名: 苏存玲 出生年月: 1996.8
性别: 女 籍贯: 陕西商洛
政治面貌: 共青团员 在读院校: 西安建筑科技大学
专业: 资源与环境(工学) 学历: 硕士研究生



教育背景

2021年9月-2024年6月	西安建筑科技大学	资源与环境	工学硕士	统考全日制
2016年9月-2020年6月	榆林学院	信息管理与信息系统	工学学士	统招全日制

职业技能

- 熟练掌握 Java、C 语言、Python 等编程语言;
- 熟悉 Matlab、origin、eclipse、Visual Studio、VScode、IDEA、Pycharm 等专业编程软件;
- 熟练使用多种自电脑办公软件如 Word、Excel、Visio、Photoshop 等, 具有良好的处理数据的能力, 同时可以使用熟悉的编程语言进行自动化办公;
- 掌握 OSI 的七层模型, 熟悉 HTTP、TCP/UDP、IP 等常见通讯协议;
- 掌握数据结构基本算法与结构;
- 熟悉基本的深度学习算法框架以及图像识别处理过程;
- 熟练 OpenCV 库、深度学习 Pytorch 框架以及 Python 的相关处理命令;
- 熟悉 Linux 系统的基本命令以及多线程编程等;
- 具有科研创新能力、阅读外文文献以及英文读写能力;

荣誉证书

- 2022年参与第八届中国国际“互联网+”大学生创新创业大赛, 作品“智航启援”——空天地一体化智能灾害应急救援系统构建者获得铜奖;
- 2022年参与中国智能网联汽车算法挑战大赛获得二等奖;
- 2022年获得全国研究生数学建模二等奖;
- 2021年获得校级数学建模一等奖;
- 2021年获取校级英语写作大赛二等奖;

实习经历

实习公司: 西安优迈智慧矿山研究院有限公司 2023年4月-2023年8月
工作部门: 无人驾驶部
工作岗位: 无人驾驶部门的深度学习图像算法岗
工作内容: 参与露天矿用卡车智能无人驾驶系统项目和矿山生产车辆无人驾驶远程控制系统项目, 协助完成无人车线控系统控制逻辑设计以及开发工作, 主要做深度学习方面的视觉检测; 工作中主要是对目标检测模型进行改进

并不断进行实验，主要解决的是露天矿区的无人矿卡在运作的时候摄像头易受矿区环境影响导致检测识别不准，影响矿卡后续的道路决策与规划，威胁露天矿区无人矿卡行驶的安全性；

个人收获：更加深入地了解了深度学习的模型框架，对目标检测模型框架各个模块更熟悉。体会到了机器视觉的实地应用，明白了理论和实际相结合的重要性，对目标检测模型框架更熟悉，并锻炼了解决问题的能力；

科研成果

学术论文：基于双曲嵌入的露天矿暗光环境下多目标检测模型

2023年8月17日

研究概述：该研究主要是针对露天矿区特殊的矿区环境提出的目标检测算法，主要是通过了解原检测网络的特征，原始模型的鲁棒性低。无法在特定的场景中发挥出很好的检测性能，因此根据矿区实际情况收集相应的数据图，并且利用各种改进策略对原始模型进行改进测试，利用图像处理算法对检测网络的输入端进行改进，用注意力机制模块对模型的 Neck 层进行改进，提高矿区障碍物特征，最后利用双曲嵌入的方法对原始模型的预测层进行改进，加快检测的速度。进而可以解决露天矿区障碍物的识别精度。

项目专刊：一种基于露天矿区暗光环境下的图像恢复与目标检测融合方法

2022年10月 - 至今

个人评价

本人性格热情开朗，待人友好，有较强的团队合作精神，在读研期间两次作为数学建模大赛的组长，合理分配比赛任务，并在规定时间内完成；在学习工作上能吃苦耐劳，尽职尽责，熟练运用 Windows Office Word、Excel 等应用软件，可以根据科研实验室的基本任务需求完成一些资料整理工作，具备良好的分析问题和协调沟通能力；在校期间担任校级宣传部长、班级学习委员职责，多次组织大型活动的宣传工作，拥有较强的组织能力；在生活种严于律己，严格合理分配自己的时间，不允许让自己有过多空闲时间；希望在未来的工作中，我将以充沛的精力努力工作，充分发挥自己的优势。