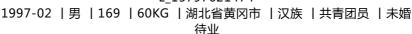


张成浩

15797621474 | 1710427108@qq.com | 湖北省武汉市 L_15797621474





南昌

教育经历

西南大学 2019年09月 - 2022年06月

软件工程 硕士 计算机信息与科学学院

研究方向:智能穿戴、可穿戴计算、感知计算与智能

主修课程:新型软件体系结构、机器学习、虚拟现实与人机交互、工程数学、软件项目管理

南昌理工学院 2015年09月 - 2019年06月

机械设计制造及其自动化 本科 机电工程学院

主修课程:c语言程序设计、电工电子技术、自动控制原理与技术、机器人学

项目经历

新型人体动作智能捕获与呈现系统(SWU4105718、SWU20710953),2018046,横向A类 2019年09月 - 2020年01月 重点项目 重点项目

惯性导航定位

全身佩戴惯性传感器,进行全身姿态测量与可视化呈现。负责使用多传感器(mpu9250)融合卡尔曼滤波算法对人体步态探测、提取、分析,最终实现位移的计算并在unity 3d上进行可视化呈现。

江宁区"雪亮工程" 2020年07月 - 2021年01月

目标检测

在南京云创大数据科技股份有限公司实习,并参与南京市江宁区区政府"雪亮工程"项目,该项目主要是一个管理整个江宁区监控的系统,我负责的是基于监控平台下的一个AI智能分析项目,利用计算机视觉和人工智能技术计算人群数量,并能定位出高密度区域的位置,防止意外事故发生。该项目工作内容包括:人群密度图像数据采集、标签制作、使用pytorch搭建神经网络模型与训练、并部署到linux服务器。

织物化关节角测量 2020年03月 - 至今

与东华大学合作,针对织物(柔性)电子材料和人体运动学特点,研发可替换传统刚性材质的惯性传感器来测量人体姿态的传感器。其包括传感器设计、数据通信、数据处理、以及可视化呈现。

学术成果

论文: Localization research based on low cost sensor 专利: 一种基于惯性传感器和织物电子的动作捕获方法及装置

专业技能

- 熟悉:python、matlab、c#、C语言、mysql
- 熟练使用:linux、pytorch、ps、pr、CAD、Altium Designer、Keil uVision5 、c# winform、unity 3d以及办公软件

个人总结

- 认真对待项目,有良好的沟通合作能力
- 具备强烈的求知欲和优秀的学习能力
- 逻辑思维清晰,代码规范
- 能承受工作压力,有独立开发经验与能力
- 对图像处理、信号处理和人工智能有浓烈的兴趣

证书及其他

- 荣誉证书: 大学生优秀信息员(2015年12月校级) 第七届综治安全知识竞赛第一名(2016年4月校级) 江西省大学生英语竞赛优秀奖(2016年5月省级) 优秀学生干部(2016年9月院级) 2019届本科优秀毕业生(2019年6月校级)
- 语言: CET-6(469)
- 兴趣爱好: 美食、科技、音乐、学习