



张成浩

15797621474 | 1710427108@qq.com | 湖北省武汉市
L_15797621474

1997-02 | 男 | 169 | 60KG | 湖北省黄冈市 | 汉族 | 共青团员 | 未婚
待业



教育经历

西南大学 2019年09月 - 2022年06月
软件工程 硕士 计算机信息与科学学院 重庆
研究方向：智能穿戴、可穿戴计算、感知计算与智能
主修课程：新型软件体系结构、机器学习、虚拟现实与人机交互、工程数学、软件项目管理
南昌理工学院 2015年09月 - 2019年06月
机械设计制造及其自动化 本科 机电工程学院 南昌
主修课程：c语言程序设计、电工电子技术、自动控制原理与技术、机器人学

项目经历

新型人体动作智能捕获与呈现系统 (SWU4105718、SWU20710953), 2018046, 横向A类 重点项目 2019年09月 - 2020年01月 重庆
惯性导航定位
全身佩戴惯性传感器, 进行全身姿态测量与可视化呈现。负责使用多传感器 (mpu9250) 融合卡尔曼滤波算法对人体步态探测、提取、分析, 最终实现位移的计算并在unity 3d上进行可视化呈现。
江宁区“雪亮工程” 2020年07月 - 2021年01月 南京
目标检测
在南京云创大数据科技股份有限公司实习, 并参与南京市江宁区区政府“雪亮工程”项目, 该项目主要是一个管理整个江宁区监控的系统, 我负责的是基于监控平台下的一个AI智能分析项目, 利用计算机视觉和人工智能技术计算人群数量, 并能定位出高密度区域的位置, 防止意外事故发生。该项目工作内容包括: 人群密度图像数据采集、标签制作、使用pytorch搭建神经网络模型与训练、并部署到linux服务器。
织物化关节角测量 2020年03月 - 至今
与东华大学合作, 针对织物 (柔性) 电子材料和人体运动学特点, 研发可替换传统刚性材质的惯性传感器来测量人体姿态的传感器。其包括传感器设计、数据通信、数据处理、以及可视化呈现。

学术成果

论文：Localization research based on low cost sensor
专利：一种基于惯性传感器和织物电子的动作捕获方法及装置

专业技能

- 熟悉：python、matlab、c#、C语言、mysql
- 熟练使用：linux、pytorch、ps、pr、CAD、Altium Designer、Keil uVision5、c# winform、unity 3d以及办公软件

个人总结

- 认真对待项目, 有良好的沟通合作能力
- 具备强烈的求知欲和优秀的学习能力
- 逻辑思维清晰, 代码规范
- 能承受工作压力, 有独立开发经验与能力
- 对图像处理、信号处理和人工智能有浓烈的兴趣

证书及其他

- **荣誉证书**：大学生优秀信息员 (2015年12月校级) 第七届综治安全知识竞赛第一名 (2016年4月校级) 江西省大学生英语竞赛优秀奖 (2016年5月省级) 优秀学生干部 (2016年9月院级) 2019届本科优秀毕业生 (2019年6月校级)
- **语言**：CET-6(469)
- **兴趣爱好**：美食、科技、音乐、学习