



## 张平



### 求职意向：机电相关职位

专 业：机械工程      籍贯：安徽省铜陵市      出生年月：1999.09  
政治面貌：中共党员      手机：15191887529      邮 箱：[zp123hit@163.com](mailto:zp123hit@163.com)  
自我评价：专业基础扎实，学习和工作态度端正，注重团队协作，拥有良好的组织沟通能力

### 教育背景

| 时间              | 学校      | 专业     | 学位   |
|-----------------|---------|--------|------|
| 2020.09 至今      | 哈尔滨工业大学 | 机械工程   | 工程硕士 |
| 2016.09-2020.06 | 长安大学    | 机械电子工程 | 工学学士 |

### 个人技能

专业软件：AutoCAD、SolidWorks、Pro/E、ANSYS、MATLAB、ADAMS 等  
计 算 机：全国计算机二级(C 语言)，熟练操作 Word、Visio 等办公软件  
编 程：Python、C 语言  
外语技能：英语 CET-4，CET-6，具备英文文献阅读能力，论文撰写能力

### 科研项目

2020.09 至今      **可替换接口桅杆展开过程动力学分析及振动控制**      **硕士课题**

- **结构设计**：完成快换接口锁紧机构及动力传动机构的设计
- **仿真分析**：分析接口在对接过程中的对接性能，并用 ANSYS 对接口刚度进行校核，利用 ADAMS 分析考虑接口柔性的桅杆在展开过程中的动力学特性，通过 simulink 进行系统建模仿真并对桅杆末端振动进行抑制
- **控制系统**：对电机、摄像头等元器件进行选型，通过嵌入式开发实现视觉、电气信号的传输、切换元件的通断电、通过编程实现电机的正反转、调速、刹车等控制，从而实现实现快换接口的自动对接以及信号的传输

2020.09-2021.07      **面向在轨服务的航天器在轨可替换单元(ORU)结构方案设计及接触碰撞行为研究**      **主要参与**

- **结构设计**：完成在轨可替换单元的结构方案设计，ORU 集成接口设计，并加工出样机
- **仿真校核**：利用 ANSYS 对关键零部件校核，使用 ADAMS 对在轨服务过程进行仿真
- **控制系统**：对电控器件进行选型，实现自重构对接锁紧过程的实时监测

2020.08-2021.04      **空间可重构细胞机器人在轨攀爬及其动力学分析**      **主要参与**

- **方案设计**：参与细胞机器人设计整体方案讨论，主要负责异构对接装置的设计
- **结构设计**：完成了可供快速连接的异构对接装置的结构设计和切换元件的选型
- **仿真分析**：用 ANSYS 对接口的轴向和扭转刚度进行了分析，使用 MATLAB 对机器人攀爬轨迹进行仿真

2019.12-2020.06      **家用双层立体车库结构设计**      **本科毕设**

- **方案设计**：完成双层停车的功能
- **结构设计**：完成载车板、立柱以及滑块的结构设计
- **分析优化**：用 ANSYS 对立体车库结构进行静力学分析，比较得出危险截面，并提出优化方案

### 社团和组织经历

2016.09-2017.06      **爱心助学导航站**

- 参与了部门组织的晚自习、早读等学习活动，培养了良好的学习习惯
- 提高了与团队成员的沟通能力以及团队协作能力

2017.03-2020.06      **担任班级学习委员**

- 在担任学习委员期间，培养了为集体服务的意识、吃苦耐劳的良好品德，
- 提高了临场应变能力，组织能力以及合理规划时间的能力

### 所获奖励

- 2017-2018 课程优秀奖
- 2019 年陕西省高等数学竞赛二等奖
- 2020 哈尔滨工业大学研究生三等奖学金
- 2021 哈尔滨工业大学研究生二等奖学金

### 实习经历

2019.06-2019.07      **西安卓士博液压工程有限公司**

- 了解工厂生产流程、产线安排，实际装配多种液压元件，学习各种液压元件结构组成