



殷飞

个人信息

年龄： 26

民族： 汉

学历： 硕士

电话： (+86) 13588292944

邮箱： f.yin2703@foxmail.com

掌握技能

- 熟悉 C++, python 开发语言
- 掌握 git 工具, 了解 CI/CD 技术
- 熟悉 Matlab/Simulink, Gazebo 软件
- 有过以下框架和库的开发经历:
Pytorch, ROS, OpenCV

荣誉和证书

- 英语四级
- 2014 年浙江省大学生高等数学竞赛一等奖

教育背景

布伦瑞克工业大学/机械工程 所修课程	2018 年 4 月 - 2021 年 4 月 硕士 机器人学 1, 机器人学 2, 工业机器人, 机器人学习, 控制技术 2
学期论文	实现了一个 Franka Emika 公司的机器人 手臂的控制用于进行抓放药品任务 (ROS, OpenCV)
毕业论文	验证合成数据的有效性对于基于视觉的 自动降落系统(AirSim, 语义分割, Domain Gap, 域随机化, 域自适应, 图像增强)
奥斯特法利亚应用科技大学/ 机械工程 所修课程	2015 年 9 月 - 2018 年 2 月 学士 控制技术, 控制技术进阶, 单片机, 传 感器技术和测量数据处理
浙江科技学院/机械类	2013 年 9 月 - 2018 年 11 月 学士

实习经验

奥斯特法利亚应用科技大学 工作内容:	2017 年 7 月 - 2017 年 11 月 学生助理
1. 维护实验室的迷你工厂 2. 实验室的电脑系统和软件安装	

工作经历

布伦瑞克工业大学车辆所	2020 年 6 月 - 2020 年 8 月 学生助理
➤ 参与了 syncopark 项目, 此项目旨在为停车场基础设施和车辆功能的 资格认证和认证奠定基础, 以实现停车场的自动停车。 我主要负责: 1. 基于 Socket 实现一个通信接口用于 ROS 和安卓应用的数据交换 2. 基于上述接口实现了 ROS 节点和安卓应用的信息交流 3. 生成测试数据用于验证所实现的功能	
布伦瑞克工业大学飞行导航所	2020 年 4 月 - 2021 年 6 月 学生助理
➤ 参与了 aéroinspekt 项目, 此项目目标是在不干扰汉堡港口运行的情况 下, 借助多旋翼飞机来测量铁路轨道并借助测量摄影学来生成轨道的 3D 模型以进行线下检测。但由于在测绘时轨道会被运行的集装箱起 重机遮挡, 因此需要对无人机的飞行策略进行制定。 我的任务: 1. 在已实现的简易飞行过程仿真基础上提出了 2 种飞行策略来缩短 飞行时间 2. 对所提出的策略进行了仿真模拟 3. 分析比较了各个飞行策略 代码可见 https://github.com/lucafei/aero_sim_public ➤ 所里需要检测飞行记录的数据的完整性和拷贝所记录的数据, 因此编 写了一个 c++ 小工具 1. 使用 c++17 的 filesystem 库对记录的数据读取并进行统计 2. 与日志中记录的数据名进行比较以检测所记录数据的完整性 3. 通过 filesystem 库拷贝所需的数据 4. 输出检测结果和拷贝结果 5. 借助 pybind11 生成了 python 接口方便调用	