



李煜东

联系电话：151-7365-3067

邮箱：lydaron@163.com

籍贯：湖南省常德市

专业学历：车辆工程硕士

研究方向：智能车辆技术



教育背景

2014.9-2018.6	合肥工业大学	车辆工程	工学学士(前 40%)
2018.9-2021.6	合肥工业大学	车辆工程	工学硕士(前 5%)

科研经历

2018.9-2021.6 基于大脑情感学习模型的弯道跟车中的横纵向综合控制

- 完成 Carsim 中的车辆动力学模型和道路模型的构建;
- 设计了决策期望加速度的模糊控制器, 完成最优曲率模型、安全车距模型的搭建;
- 完成基于 Matlab/Simulink 的大脑情感学习模型控制器的搭建并与 Carsim 联合仿真;
- 进行驾驶模拟器设备的调试, 计划对上述控制算法进行试验验证;

2018.1-2018.6 救护车担架床减震系统研究

- 利用 Simulink 搭建了七自由度整车模型以及三自由度担架床模型;
- 输入随机白噪声模拟路面激励, 利用加速度均方根值来评估系统的平顺性;
- 考虑了不同路面等级, 不同车速以及车身与担架床质心位置的不同对系统平顺性的影响;

实习经历

2020.7-2020.8 上汽大通 Max (us) 数字创意软件云竞赛

- 参赛题目为“我心中的汽车智能网联创意及场景”;
- 为实现目标场景提出了基本的技术方案和构架;

校内实践经历

2014.9-至今

- 曾任学院 2019 届篮球队队长, 牵头组建了学院 2019 届篮球队, 并在校级篮球比赛中获得季军, 创造了学院历史最佳成绩。工作条理清晰、认真负责, 获得了老师和同学肯定;
- 曾于 2018 年 7 月-9 月在合肥工业大学“睿智”无人车队进行学习, 主要学习了 A*算法;

获奖&成果

- 2014.9-2018.6 多次获得校级奖学金(二等、三等); 获得 2015 年度优秀共青团员称号;
- 2018.9-2021.6 研究生校级二等奖学金 1 次, 一等奖学金 1 次; 软件著作权一个;
- 发明专利: 基于大脑情感学习回路模型的跟车控制方法及其控制系统;

专业技能

英语: CET-6 (461); 计算机二级; C1 驾驶证(3 年驾龄)

熟练掌握 Matlab /Simulink、Carsim、Prescan、Office 系列软件;

自我评价

本人性格开朗, 做事一丝不苟, 工作脚踏实地, 有较强的责任心, 具有团队合作精神的同时又具有独立工作能力, 学习能力与适应能力较强。