



个人信息

赵宝宣

籍贯：山东省菏泽市
联系方式：182 3029 8203

电子邮箱：1757995066@qq.com
意向职位：机械工程师



教育经历

2015.9-2019.6	燕山大学	机械制造及自动化 (A-)	本科	排名：19/122
2019.9-至今	哈尔滨工业大学	机械电子工程 (A+)	硕士	排名：暂无

主修课程：机械原理、机械设计、电子技术、机电系统控制、传感技术、机器人技术、电机伺服系统、工程系统建模与仿真、电机伺服系统、机电一体化
英语水平：CET4: 469 CET: 467

项目经历

- 仿蟑螂足式水陆两栖平台设计与仿真实验 (2020.1-至今)

项目内容：以蟑螂为仿生原型设计加工了两栖机器人独特的两栖足式机构——轮桨腿，实现了该两栖机器人水中陆地的两栖工作以及跑/游模式的自由切换

主要职责：轮桨腿的设计与陆地和水上仿真优化以及整体躯壳的有限元分析后续还要做整体机器人的控制
- 机器人辅助脊柱手术系统的研究 (2019.9-至今)

项目内容：对医者使用超声骨刀手术时存在易疲劳、需经验丰富等问题，采用 KUKA 机械臂操作超声骨刀利用柔顺控制策略进行精准切骨、磨削椎板等手术实验

主要职责：连接柔性夹具的设计与仿真、力矩传感器的设计
- 板材压膜自动化生产线设计 (2020.3-2020.5)

项目内容：针对需要大量人力的压板过程进行了自动化改造，建模设计了板材压膜自动化生产线

主要职责：方案设计、三维建模、优化设计、模拟动画
- 可变径超声波炮膛清洗机器人的研究 (2019.9-至今)

项目内容：为解决传统炮膛机器人体积大，清洗不干净等问题，利用超声波清洗原理设计了炮膛清洗机器人

主要职责：变径机构设计、力学仿真、虚拟样机装配
- 气动循迹小车的设计与制作 (2018.9-2018.12)

项目内容：该课题是机械学院二级项目，设计加工了一种以气源为动力的并且能实现夹持搬运矿泉水并自动循迹的小车

主要职责：整体机械结构设计，单片机代码编写

荣誉奖励

本科：五次校三等奖学金、两次校二等奖学金、三好学生、SMC 奖学金
硕士：硕士二等奖学金

社会实践

- 学生工作：本科：心理委员 院青协网络部部长
- 社会实践：调查旅游对秦皇岛生态环境的影响 (负责人)，获得社会实践校级二等奖
- 实习：鞍山钢铁集团有限公司实习 (实地了解各种加工工艺和各种大型设备的加工原理及方法)
杭州微著网络有限公司 (从事初中数学一对一辅导以及负责公司与客户家长的联系)
- 志愿者：秦皇岛国际马拉松志愿者

个人技能及评价

专业软件：熟练运用 SolidWorks、AutoCAD、Creo、ANSYS、Fluent、matlab 等工程建模仿真软件
计算机能力：国家计算机等级考试二级 C 语言、熟练使用 Word、Excel 等办公软件
个人评价：获取信息能力强、学习能力强、喜欢团队合作、乐于接受新事物、抗压能力强、严谨细致、不惧艰苦、敢于挑战