

潘勇

188-5557-8171 | 851954419@qq.com | 湖南长沙



教育经历

湖南大学 2019年09月 - 2021年06月

车辆工程 硕士 机械与运载工程学院 长沙

荣誉奖项：研究生新生一等奖学金

安徽工业大学 2015年09月 - 2019年06月

机械设计制造及其自动化 本科 机械工程学院 马鞍山

荣誉奖项：国家励志奖学金（2016,2017）；特等奖学金（2017）

竞赛获奖：第九届高教杯全国大学生先进成图技术与产品信息建模大赛（一等奖）；

第七届华东区大学生CAD应用技能竞赛（一等奖）

实习经历

奥联新能源有限公司 2020年05月 - 2020年08月

自动紧急制动AEB系统设计 南京

- 以南京依维柯轻型商用车为原型，设计自动紧急制动AEB液压执行机构；
- 以毫米波雷达为感知元件，设计自动紧急制动AEB控制策略；
- 使用PID控制实现自动紧急制动AEB液压执行机构快速建压和精确控压的目标；
- 在AMESim中搭建自动紧急制动AEB液压执行机构模型，在simulink中搭建AEB控制策略，在carsim中获取车辆及环境信息，使用三个软件联合仿真验证模型和控制策略的准确性。
- 使用simulink代码自动生成功能，首先进行SIL软件在环测试，然后在IDE中与底层代码集成下载到控制器进行实车调试。

专利

- [发明专利]带轮转动空程直线平夹自适应机器人手指装置-201811428209.2（审中-实审）第一发明人
- [发明专利]整体升降空程传动直线平夹自适应机器人手指装置-201810941960.6（审中-实审）第一发明人
- [发明专利]连杆空程传动摆杆滑槽直线平夹自适应机器人手指装置-201811436426.6（审中-实审）第二发明人

技能/语言及其他

- 技能**：熟练使用Matlab/simulink/stateflow,Amesim,carsim, AutoCAD和Solidworks;掌握C语言和PCAN
- 语言**：英语（CET-6）：468分，英语（CET-4）：549分
- 兴趣爱好**：羽毛球（本科校羽毛球队）