|  |  |
| --- | --- |
| **程 亮**  **2021届硕士毕业生** |  |
| 出生日期：1995.08 / 联系电话：17683917874/ 邮箱：cl1826226851@163.com | |

**基本信息**

|  |  |  |
| --- | --- | --- |
|  | 基本信息：程亮 / 男 / 1995 政治面貌：团员  学 历：硕士/南昌大学/控制工程 英语等级：CET - 4  联系电话：17683917874 籍 贯：湖北黄冈  **期望职位**：嵌入式软件工程师 **C S D N**：https://blog.csdn.net/qq\_43176116 |  |
| **教育背景** |
| **2018.09 – 2021.07 南昌大学 / 硕士 控制工程**  研一成绩排名前**5**%，研二在中国科学院深圳先进技术研究院智能仿生中心实习  **2013.09 – 2017.07 湖北文理学院 / 本科 自动化**  成绩排名前**1**%，参加大学生电子设计大赛、挑战杯大赛等 |
| **专业技能** |
| * **熟练使用的技能** * 编程语言：C /C++ * 硬件设计：基于Altium Designer 的电路原理图和PCB Layout制作 * 导航理论：激光SLAM定位解算 / 组合导航 * 嵌入式：STM32单片机裸机程序，Ubuntu C++基于ROS的应用程序 * **了解的技能** * 编程语言：python * 平台：ROS(机器人操作系统)以及四旋翼与ROS通讯中间件Mavros |
| **项目经历** |
| **07/2018 – 02/2019 矿用井下无人机自主导航和避障技术研究 中国科学院深圳先进技术研究院**  **项目描述：**矿井巡检无人机的自主导航巡检，利用无人机做载体，实现矿井巷道的自主巡检。  **主要工作：**   * 无人机飞行及定位硬件平台搭建 * 无人机多传感器融合定位算法，位置串级PID算法   **项目成果：**  **完成项目第一期：**激光雷达+LidarLIte的位置估计以及串级PID的位置控制  **01/2016 – 03/2016 DIY小四轴 湖北文理学院**  **项目描述：**大学本科，利用课余时间和喜欢硬件设计的同学一起完成的小四轴设计，硬件主要采用STM32F103C8T6作为主控，MPU6050做陀螺仪和加速度计的姿态解算，通讯采用蓝牙HC-05模块，上位机采用匿名手机APP。  **主要工作：**   * 四轴原理图和PCB Layout制作 * STM32单片机控制程序编写   **08/2015 – 09/2015 全国大学生电子设计大赛 湖北文理学院**  **项目描述：**设计并制作用于电池储能装置的双向 DC-DC 变换器，实现电池的充放电功能。  **主要工作：**   * 硬件电路的设计与调试 * 控制电路程序的编写与调试 |
| **荣誉** |
| + 2019 江西省数学建模一等奖  + 2018 - 2020 南昌大学，多次获得硕士研究生一等奖学金  + 2015-2017 电子设计大赛和挑战杯大赛奖项  + 2014-2018 湖北文理学院，多次获得国家励志奖学金以及专业奖学金 |
| **自我评价** |
| 勤于思考，不惧新的问题和挑战，善于分析问题且敢于尝试，有良好的学习习惯和动手能力；有很好的团队意识，抗压能力和责任感，乐与他人交流与分享。 |