

个人信息 (Personal Info)

姓名: 靳凯强
民族: 汉
电话: 152-0017-2227
邮箱: kaiqiangjin@163.com
现住地址: 浙江省宁波市镇海区

求职意向: 视觉开发工程师
学历: 硕士
研究方向: 机器视觉
出生年月: 1995.02
身高: 177cm



教育背景 (Education)

2019.06-至今	中国科学院宁波材料技术与工程研究院	先进制造所	控制工程 (联合培养)
2018.09-至今	河北科技大学	电气学院	控制工程 (硕士)
2014.09-2018.06	邢台学院	物理与电子工程学院	自动化 (本科)

参与项目 (Project)

移动式双臂协作机器人装配技术 装备预研基金项目 61409230101

- ◆ 通过视觉的引导, 让机械臂抓取装配的工件, 并结合力控进行装配工作。
- ◆ 负责硬件选型, 编写工件识别与工件角度校正程序并进行整个系统的调试工作。
- ◆ 整个系统可以顺利运行, 掌握了工业机器人的基本操作。

Bump 压合区域瑕疵检测

- ◆ 检测液晶面板的 IC 与 FPC 区域的导电粒子数目是否在正常范围内。
- ◆ 参与图像处理算法的编写与系统的调试。

调整电机壳的姿态

- ◆ 因电机装配的需要, 需要将电机壳统一姿态。通过视觉测量电机壳当前的角度, 然后经过计算得出机械臂应旋转的角度, 将角度发送给机械臂。
- ◆ 负责相机、镜头、光源等硬件选型, 参与图像处理算法的编写。
- ◆ 整个系统可以顺利运行。

检测电机的线是否位于合格位置

- ◆ 检测电机两根裸露的两根铜线是否位于合格位置, 如果不合格将产品放置到 NG 区。
- ◆ 负责相机、镜头、光源的选型, 参与图像处理算法的编写。

实习经历 (Internship)

2020.03-2020.06 宁波图锐自动化设备有限公司 视觉研发部 机器视觉工程师助理

- ◆ 协助机器视觉工程师进行硬件的选型及图像处理算法的编写。
- ◆ 学会了使用自动对焦系统, 以及运动控制卡的二次开发。学习了 DALSA 公司的 Sherlock 机器视觉软件及关于线扫相机的一些知识。
- ◆ 出色完成参与公司的项目。

技能证书 (Skills certificate)

2018-2019 学年中荣获研究生二等学业奖学金 2014-2018 学年中荣获邢台学院奖学金 3 次

- ◆ 软件: Halcon、OpenCV、Matlab、Solidworks 等。
- ◆ 编程语言: C#、C、C++ 等。
- ◆ 证书: 全国计算机二级、三级、大学英语四级、工业机器人核心技术与虚拟仿真培训证书。

自我评价 (Self-assessment)

专业基础知识扎实, 掌握数字图像处理的底层数学原理, 一直关注机器视觉行业的发展, 熟悉机器视觉开发流程, 能完成一些视觉项目, 能够运用多种专业相关视觉软件, 熟悉相机、镜头、光源等硬件选型, 可以任职研发岗位。做事认真严谨, 追求完美, 具有较强的团队精神和顽强的拼搏精神。