



孟东风

求职意向：机械工程师

1996.06

江西省宜春市

年龄：24 岁

学 历：硕士研究生

毕业院校：南昌大学

研究方向：机器人技术与机器视觉

13576969041

1632875422@qq.com

教育背景

2018.09-2021.07 南昌大学 机械工程（硕士）

主修课程：优化设计、智能控制、机器人技术及视觉、特种加工技术、计算机辅助技术、信息系统建模

2014.09-2018.07 济南大学 机械工程（本科）

主修课程：机械设计、机械原理、单片机原理应用、C 语言程序设计、控制工程基础、电子电工、工程管理

项目实践

南昌大学 基于 Android 系统的机器人示教器软硬件及控制系统研究 2019.04-至今

工作职责：参与 2019 年国家重点研究专项《人机互助型冗余灵巧作业机器人关键技术与应用验证》，项目为其子课题。负责示教器软硬件及控制系统部分的研究。

具体工作内容：软件方面使用 Java 语言在 Android 设备上开发示教 APP，用于对机器人的实时控制。

- 硬件方面对基于 Cortex-A9 的开发板进行功能模块扩展开发，自定义 Android 操作系统，以克服普通移动设备不符合工业安全标准的问题，并跟据需求扩展 CAN 总线接口。
- 示教器虚拟仿真研究使用 SolidWorks 进行七自由度机械臂简化模型设计，使用 MATLAB 仿真验证机器人运动学性能，ADAMS 验证机器人动力学性能。

南昌大学 热敏灸辅助机器人结构设计及其优化与控制 2019.09-2019.03

工作职责：主要研究设计了一种热敏灸辅助机器人，代替人手对艾条进行夹持，实现艾条自动进给、艾灰自动弹离以及艾灰隔离等功能。

具体工作内容：使用 SolidWorks 对热敏灸辅助机器人进行总体结构设计，使用 MATLAB 自带的机器人工具箱对模型进行运动学仿真。利用 ADAMS 进行动力学仿真，并基于 STM32 设计热敏灸辅助机器人的控制系统。

项目实践/实习经历

埃夫特智能装备股份有限公司 机器人事业部轮岗实习与示教器研究 2019.07-2019.08

工作职责：在软件平台组参与示教器软件开发中的机器人 3D 虚拟仿真功能开发。

具体工作内容：前二十余天在机器人事业部制造部本体组、电柜组、调试组轮岗实习，亲身参与到工业机器人产品的制造过程的每一个环节中。在本体组将毛坯零部件和电机、减速机等装置组装为机器人本体；在电柜组参与机器人电柜的布线与预调测试；在调试组通过调试程序测试机械臂各关节运转情况。后一个月在研发部硬件平台组参与示教软件的设计，基于 Qt 实现机械臂虚拟模型的加载与控制。

个人技能/证书

- CET-6 级，能进行基本的对话交流
- 掌握 MATLAB 编程、熟悉 Java、C、C++、汇编语言
- 对 Linux、ARM 板、STM32 系统有一定了解
- 熟悉 SolidWorks、CAD、ADAMS、及 Office 等办公软件
- 熟悉 Android 应用软件开发
- C1 驾照

奖项证书

- 2019、2020 学年分别获得一等、二等优秀学业奖学金
- 2019 年江西省研究生数学建模大赛三等奖