



哈尔滨工业大学

李世豪

意向部门：伺服算法工程师

出生年月：1997年12月

政治面貌：共青团员

联系电话：157-7649-2673

E-mail: lsh19971220@163.com



教育背景

哈尔滨工业大学 机电工程学院智能制造方向硕士

- 研一获一等人民奖学金；
- 主修课程：数值分析 (95)、控制理论及应用 (92.5)、机器人技术 (97)、机械制造自动化现代技术、人工智能神经网络、大数据计算前沿、机电一体化等；

哈尔滨工业大学 汽车工程学院车载运输系本科

- 专业排名第四，前 11%；
- 主修课程：理论力学、材料力学、机械原理、机械设计、机械制造、电工学、自动控制原理 (100)、计算机组成原理、C 语言等；

获奖情况

- 获“哈尔滨工业大学优秀团干部”称号：在校级学生组织任职部长期间表现优异，尽职尽责；
- 获“一等人民奖学金”一次，获“二等和三等人民奖学金”共计五次（专业排名前 10%）；
- 获“哈尔滨工业大学三好学生”称号（本科阶段德智体全面发展）；
- 获“三下乡社会实践优秀个人”称号（暑期实践中前往四川宜宾调研支教两周，表现突出）；
- 获“优秀毕业论文”荣誉（本科毕业设计阶段论文逻辑性强，完成度高）；

科研经历

硕士阶段（正在进行）

- 参与机电工程学院智能制造方向硕士课题：基于 LVDT 的加工表面粗糙度预测。自学人工智能神经网络技术，根据 LVDT 直线位移传感器传输数据，结合人工智能神经网络对金刚石刀具加工工件表面粗糙度预测；

本科阶段

- 参与大一年度计划--3D 打印实验室，参与学习 3D 打印的相关知识，协助老师做好 3D 打印机的组装与调试运行，自主完成 3D 打印作品数件，并做好后期打印机维护，最终顺利通过答辩；
- 前往中国一拖集团有限公司参观实习，参观拖拉机机体零件加工过程与零件组装过程，进一步了解了制造业中常用的零件加工和装配技术，最终按时完成参观报告；
- 本科毕业设计阶段参与我校汽车工程学院实验室课题，对“主动悬架不同控制方式的优劣”进行仿真研究分析。自学 ADAMS 软件，并在软件中构建独立悬架仿真模型和路面模型。自学主动悬架的工作原理、模糊控制方法和自适应控制方法，并在 MATLAB 软件中仿真实现。对 PID 控制、模糊控制、自适应模糊 PID 控制仿真结果进行对比分析，得出结论与优化策略。最终因工作量大、完成度高、论文逻辑性强取得优秀毕业论文。

学生工作与社会实践

哈尔滨工业大学

校级学生组织：大学生明德践行会

办公室部长

- 在我校校级组织大学生明德践行会任职办公室部长，主要进行活动策划与预算报账，任职期间全程参与并组织了两次较大募捐活动，统计并联系四川贫困区留守儿童“一对一帮扶”30 余对，为我校在四川宜宾支教地点累计筹得善款 23000 余元，文具书本及衣物若干。

四川省宜宾市

南溪四中

实践团队队长

- 加入我校赴四川南溪实践团，期间担任副队长，调研期间负责推送文稿撰写和对当地贫困地区留守儿童家访，选拔出符合一对一帮扶和助学奖学金条件十余人，返校后参加我校繁星计划评比，负责 PPT 制作及发言稿撰写，在实践团的通力合作下，最终获得团体一等奖，个人获“三下乡”社会实践优秀个人。

综合技能与自我评价

- 英语能力：CET4 532、CET6 474，具备良好的英语听、说、读、写能力；
- 办公能力：熟悉 CAD、CATIA、ADAMS、Pro/E 和 C 语言编程，熟练掌握 MATLAB 编程和仿真；
- 自我评价：自学能力强，待人真诚，随和开朗，具有很强的团队协作意识，踏实肯干，有毅力。